

# Bras de préhension motorisé **iARM**

*Produits d'assistance à la  
préhension  
ISO 24.18.03*

## **MOUVEMENTS FACILITÉS**

L'iArm réalise les gestes à la place de l'utilisateur atteint de déficiences musculaires.

## **COMPATIBILITÉ**

L'iArm est compatible avec bon nombre de fauteuils roulants électriques ainsi qu'avec les électroniques Dynamics Controls DX2, Penny and Giles et HMC.

Il peut se positionner à droite ou à gauche du fauteuil, sur la structure du fauteuil directement ou avec une adaptation sur le châssis.

Détachable à tout moment, il se range aisément dans son emballage.

L'iArm (pour *Intelligent Assistive Robotic Manipulator* ou en français Manipulateur d'Assistance Robotisé Intelligent) est un bras robotisé permettant de compenser la perte de fonctions du membre supérieur dans les formes de handicap les plus sévères.



© EXACTDYNAMICS

Garantie : 2 ans  
 Poids de l'aide technique : 9 kg  
 Charge utile maximum : 1,5 kg  
 Amplitude : 90 cm  
 Ouverture maximale de la main : 9 cm  
 Matériaux : Aluminium  
 Homologation du système : CE

**Fabricant :**  
 EXACT DYNAMICS  
 Kervel 4  
 NL-6942 SC  
 Didam  
 Pays-Bas

**Fournisseur français :**  
 Néant

**Tarif TTC :** non communiqué

**Remboursement de la Sécurité Sociale :** Non

**Lien :**  
<http://www.exactdynamics.nl/site/?page=iarm>

## Fonctionnement du bras de préhension motorisé iArm

- L'iArm est un bras robotisé équipé de **6 articulations** ainsi que d'une pince à deux doigts. Ses 90 cm d'amplitude reprennent la **portée du bras humain**.
- Le bras se fixe sur le fauteuil roulant électrique. Il se replie facilement sur le côté du fauteuil.

- Motorisé, il tire son alimentation directement des batteries du fauteuil.

- Il y a **3 vitesses** de déplacement différentes avec une vitesse maximale de 15 cm par seconde.

- Le bras se pilote grâce au **clavier initial**, au **joystick du fauteuil**, au **Penta Switch**, à un **contacteur standard** (jack) ou un **mini joystick** indépendant (9 broches).

- L'iArm dispose de **5 menus différents** de contrôle. Par exemple :

- **CARTESIEN** limite les mouvements de l'iArm à une ligne droite : ce mode est utile pour manger, boire ou empêcher le renversement d'un verre d'eau par exemple ;

- **MACRO** : l'iArm peut enregistrer jusqu'à 12 positions aisément sélectionnables par l'utilisateur ;

- **J** : dans ce menu, il est possible de déplacer chacune des 6 articulations isolément.

## Les déclinaisons du bras de préhension motorisé iArm

- En option, il est possible d'**augmenter l'amplitude** de l'iArm de 20 cm (soit 110 cm).

- L'iArm se décline en une version spécialement conçue pour la prise de repas : l'**iArm Feeder**.



© EXACTDYNAMICS

© AFM-Téléthon. Reproduction autorisée sous réserve de mentionner l'origine du document et sa référence : "Bras de préhension motorisé iARM, Fiche Technique Savoir &amp; Comprendre, AFM-Téléthon, Septembre 2017"

**AFM-TÉLÉTHON**  
 INNOVER POUR GUERIR

Association reconnue d'utilité publique

1, rue de l'Internationale - BP 59 - 91002 Évry cedex  
 Tél : 33 (0) 1 69 47 28 28 - Fax : 33 (0) 1 60 77 12 16  
 Siège social : AFM - Institut de Myologie  
 47 - 83, boulevard de l'Hôpital - 75651 Paris cedex 13  
[www.afm-telethon.fr](http://www.afm-telethon.fr)

**Rédaction :**  
 Cellule Innovation AFM-Téléthon  
 01 69 13 21 06  
[celluleinnovation@afm-telethon.fr](mailto:celluleinnovation@afm-telethon.fr)